

**Exercice 1 :**1. **Vrai .**

En effet :

La fonction  $t \mapsto \frac{\cos^2 t}{t}$  est continue sur  $]0, +\infty[$  et  $1 \in ]0, +\infty[$  donc la fonction  $f : t \mapsto \int_1^x \frac{\cos^2 t}{t} dx$  est dérivable sur  $]0, +\infty[$  et pour tout  $x > 0$ ,  $f'(x) = \frac{\cos^2 x}{x} \geq 0$ .

2. **Faux .**

Contre-exemple :

On a  $f(1) = \int_1^1 \frac{\cos^2 t}{t} dx = 0$  et  $f$  est une fonction croissante sur  $]0, +\infty[$  donc :

$$\frac{1}{2} \leq 1 \Rightarrow f\left(\frac{1}{2}\right) \leq f(1) \Rightarrow f\left(\frac{1}{2}\right) \leq 0$$

3. **Vrai.**

Pour tout  $t \geq 1$ ,  $\cos^2 t \leq 1 \Rightarrow \frac{\cos^2 t}{t} \leq \frac{1}{t}$  donc pour tout  $x \geq 1$ ,  $\int_1^x \frac{\cos^2 t}{t} dt \leq \int_1^x \frac{1}{t} dt \Leftrightarrow f(x) \leq \ln x$ .

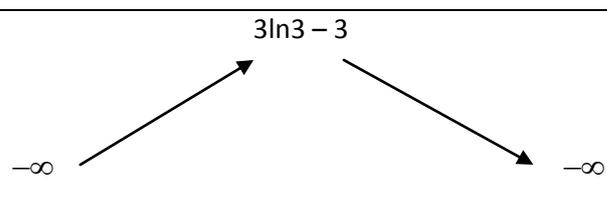
Prenons  $x = 2$  :  $f(2) \leq \ln 2$

**Exercice 2 :**A-1. Soit  $f_3(x) = 3 \ln x - x$ .

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} f_3(x) = -\infty \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow +\infty} f_3(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} x \left( 3 \frac{\ln x}{x} - 1 \right) = -\infty$$

$f_3$  est dérivable sur  $]0, +\infty[$  et pour tout  $x > 0$ ,  $f_3'(x) = \frac{3}{x} - 1 = \frac{3-x}{x}$ .

$$f_3'(x) = 0 \Leftrightarrow 3 - x = 0 \Leftrightarrow x = 3$$

x	0	3	$+\infty$
$f'(x)$		+	0 -
$f_3(x)$		$3\ln 3 - 3$ 	

2. On a :

- ✓  $f_3$  est continue et strictement croissante sur  $[1, 3]$
- ✓  $f_3(1) = -1$  et  $f_3(3) = 3\ln 3 - 3 \approx 0,3$  donc  $f_3(3) > 0$

Donc l'équation  $f_3(x) = 0$  admet une unique solution  $u_3$  dans  $]1, 3[$ .

De même :

- ✓  $f_3$  est continue et strictement croissante sur  $[3, +\infty[$
- ✓  $f_3([3, +\infty[) = ]-\infty, 3\ln 3 - 3]$
- ✓  $0 \in ]-\infty, 3\ln 3 - 3]$

Donc l'équation  $f_3(x) = 0$  admet une unique solution  $v_3$  dans  $[3, +\infty[$ .

3. a) On a :

- ✓  $f_p$  est continue et strictement croissante sur  $[1, p]$
- ✓  $f_p(1) = -p < 0$  et  $f_p(p) = p \ln p - p = p(\ln p - 1)$

Comme  $p > 3$  alors  $\ln p > 1$  d'où  $f_p(p) > 0$

Donc l'équation  $f_p(x) = 0$  admet une unique solution  $u_p$  dans  $]1, p[$ .

b) On a :

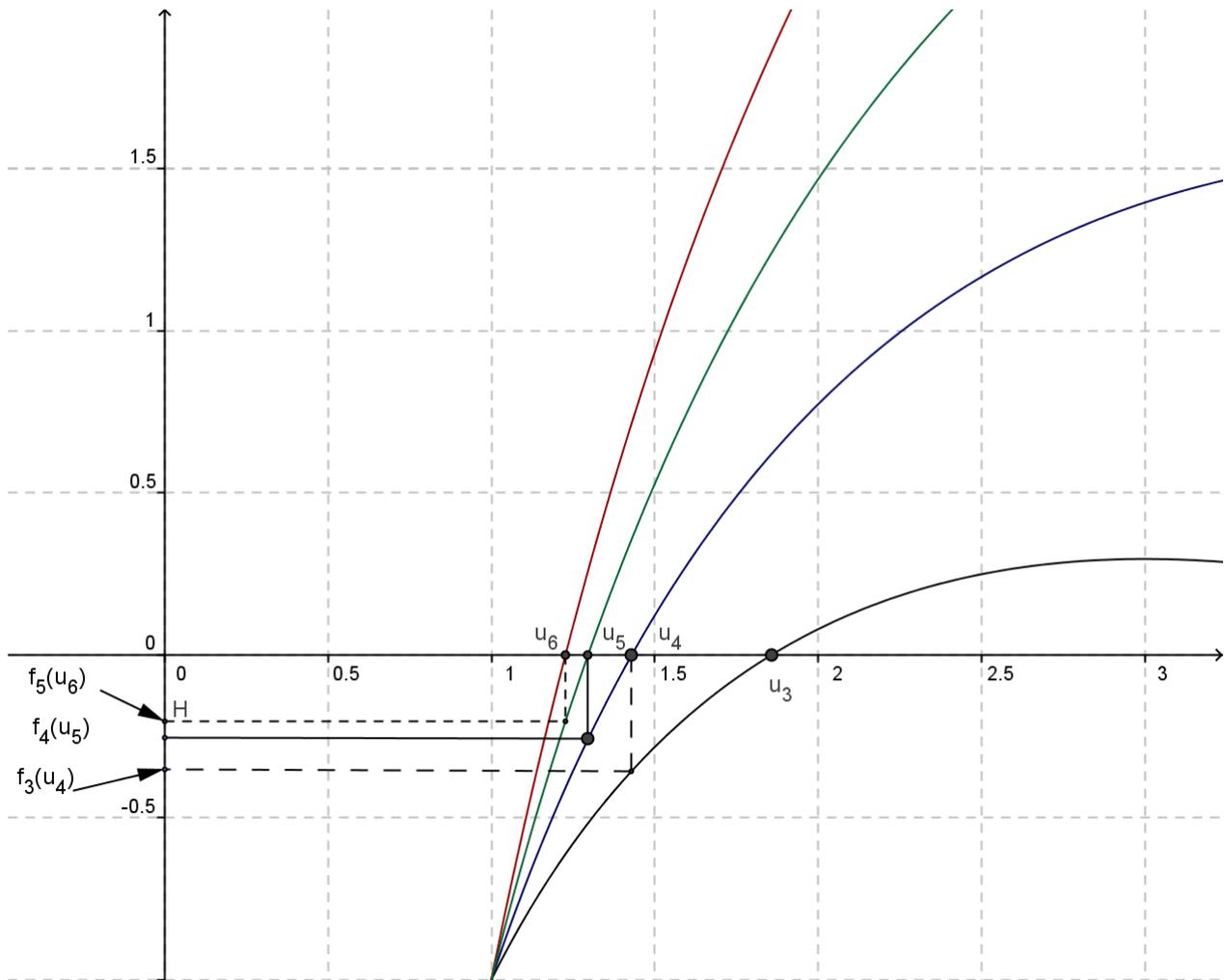
- ✓  $f_p$  est continue et strictement croissante sur  $[p, +\infty[$
- ✓  $f_p([p, +\infty[) = ]-\infty, p \ln p - p]$
- ✓  $0 \in ]-\infty, p \ln p - p]$

Donc l'équation  $f_p(x) = 0$  admet une unique solution  $v_p$  dans  $[3, +\infty[$ .

D'où pour tout  $p > 3$ , il existe un unique réel  $v_p > p$  tel que  $f_p(v_p) = 0$ .

B- 1. Pour tout  $p > 3$ ,  $v_p > p$  et  $\lim_{p \rightarrow +\infty} p = +\infty$  donc  $\lim_{p \rightarrow +\infty} v_p = +\infty$ .

2. a) et b) voir figure ci-jointe.



3. a) Pour tout  $p \geq 3$ ,  $f_{p+1}(u_{p+1}) = 0 \Leftrightarrow (p+1)\ln(u_{p+1}) - u_{p+1} = 0 \Leftrightarrow p\ln(u_{p+1}) - u_{p+1} + \ln(u_{p+1}) = 0$

$$\Leftrightarrow p\ln(u_{p+1}) - u_{p+1} = -\ln(u_{p+1}) \Leftrightarrow f_p(u_{p+1}) = -\ln(u_{p+1}).$$

Or  $u_{p+1} > 1$  alors  $\ln(u_{p+1}) > 0$ . Par suite :  $f_p(u_{p+1}) = -\ln(u_{p+1}) < 0$ .

b) Pour tout  $p \geq 3$ ,  $f_p(u_{p+1}) < 0 \Leftrightarrow f_p(u_{p+1}) < f_p(u_p)$ .

D'autre part  $\geq 3$ ,  $f_{p+1}(1) = -1$  et  $f_{p+1}(p) = (p+1)\ln p - p = p(\ln p - 1) + \ln p > 0$  donc  $u_{p+1} \in ]1, p[$ .

Comme  $f_p$  est continue et strictement croissante sur  $]1, p[$  alors  $f_p$  admet une bijection réciproque  $f_p^{-1}$  strictement croissante sur  $] -1, p(\ln p) - p[$ , ainsi :

$$f_p(u_{p+1}) < f_p(u_p) \Rightarrow f_p^{-1}(f_p(u_{p+1})) < f_p^{-1}(f_p(u_p)) \Rightarrow u_{p+1} < u_p.$$

Donc, la suite  $(u_p)$  est décroissante et comme  $(u_p)$  est minorée par 1 alors  $(u_p)$  est convergente.

c) Pour tout  $p \geq 3$ ,  $f_p(u_p) = 0 \Leftrightarrow p \ln(u_p) - u_p = 0 \Leftrightarrow p \ln(u_p) = u_p \Leftrightarrow \frac{\ln(u_p)}{u_p} = \frac{1}{p}$ .

Soit  $\ell = \lim_{p \rightarrow +\infty} u_p$ , comme  $u_p > 1$  alors  $\ell \geq 1$

Comme la fonction  $x \mapsto \frac{\ln x}{x}$  est continue en  $\ell$  alors

$$\lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{\ln(u_p)}{u_p} = \lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{1}{p} \Leftrightarrow \frac{\ln \ell}{\ell} = 0 \Leftrightarrow \ln \ell = 0 \Leftrightarrow \ell = 1.$$

Ainsi,  $\lim_{p \rightarrow +\infty} u_p = 1$ .

**Exercice 3 :**

1. a) On a  $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \\ -4 \end{pmatrix}$  et  $\overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  donc  $\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} 8 \\ -4 \\ 4 \end{pmatrix}$ .

$\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC} \neq \vec{0}$  donc les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AC}$  ne sont pas colinéaires d'où les points A, B et C ne sont pas alignés.

b) Soit  $\vec{n} = \frac{1}{4} \overrightarrow{AB}$ ,  $\vec{n} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$  est un vecteur normal au plan (ABC).

D'où (ABC) :  $2x - y + z + d = 0$  où d est un réel.

Comme A(1, 3, 2) est un point du plan (ABC) alors  $2 - 3 + 2 + d = 0$  d'où  $d = -1$ .

Ainsi, (ABC) :  $2x - y + z - 1 = 0$ .

2. a)  $x^2 + y^2 + z^2 - 6x - 2z - 4 = 0 \Leftrightarrow (x-3)^2 + y^2 + (z-1)^2 - 9 - 1 - 4 = 0$

$$\Leftrightarrow (x-3)^2 + y^2 + (z-1)^2 = 14$$

Donc (S) est la sphère de centre I(3, 0, 1) et de rayon  $R = \sqrt{14}$ .

b) la distance du point I au plan (ABC) est :  $d(I, (ABC)) = \frac{|6-0+1-1|}{\sqrt{4+1+1}} = \frac{6}{\sqrt{6}} = \sqrt{6} < R$

Donc (ABC) coupe (S) suivant un cercle ( $\Gamma$ ).

Le rayon du cercle ( $\Gamma$ ) est :  $r = \sqrt{R^2 - d(I, (ABC))^2} = \sqrt{14 - 6} = \sqrt{8} = 2\sqrt{2}$ .

A(1,3,2) et  $(1-3)^2 + 3^2 + (2-1)^2 = 4+9+1=14$  donc  $A \in (S)$

B(1,-1,-2) et  $(1-3)^2 + (-1)^2 + (-2-1)^2 = 4+1+9=14$  donc  $B \in (S)$

$AB = \sqrt{0+16+16} = 4\sqrt{2} = 2r$

Donc [AB] est un diamètre de (S).

c) On a : [AB] est un diamètre du cercle ( $\Gamma$ ),  $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix}$  et  $\overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  et  $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = 0$

donc  $\overrightarrow{AB} \perp \overrightarrow{AC}$  d'où (AC) est tangente au cercle ( $\Gamma$ ) en A.

3. a) Le rayon de la sphère  $S' = h(S)$  est  $R' = 3R = 3\sqrt{14}$

Le centre de ( $S'$ ) est le point  $J=h(I)$ . Posons  $J(x', y', z')$ ,  $\overrightarrow{CJ} = 3\overrightarrow{CI} \Leftrightarrow \begin{cases} x'-2 = 3(3-2) \\ y'-4 = 3(0-4) \\ z'-1 = 3(1-1) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x' = 5 \\ y' = -8 \\ z' = 1 \end{cases}$

D'où  $J(5, -8, 1)$ .

b) le plan (ABC) coupe la sphère (S) suivant un cercle ( $\Gamma$ ) donc  $h((ABC)) = (ABC)$  coupe  $h(S) = S'$  suivant un cercle  $h(\Gamma) = \Gamma'$ .

c) (AC) est tangente à ( $\Gamma$ ) donc  $h((AC)) = (AC)$  est tangente à ( $\Gamma'$ ) au point  $E = h(A)$ .

Posons  $E(x', y', z')$ ,  $\overrightarrow{CE} = 3\overrightarrow{CA} \Leftrightarrow \begin{cases} x'-2 = 3(1-2) \\ y'-4 = 3(3-4) \\ z'-1 = 3(2-1) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x' = -1 \\ y' = 1 \\ z' = 4 \end{cases}$

D'où  $E(-1, 1, 4)$ .

**Exercice 3 :**

1. Le rapport de f est  $\frac{OA'}{OA} = \frac{\frac{1}{2}OA}{OA} = \frac{1}{2}$ .

$$\left( \begin{array}{c} \vec{OA} \\ \vec{OA}' \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{c} \vec{OA} \\ \vec{OH} \end{array} \right) [2\pi] \Leftrightarrow \left( \begin{array}{c} \vec{OA} \\ \vec{OA}' \end{array} \right) \equiv \frac{1}{2} \left( \begin{array}{c} \vec{OA} \\ \vec{OB} \end{array} \right) \Leftrightarrow \left( \begin{array}{c} \vec{OA} \\ \vec{OA}' \end{array} \right) \equiv \frac{\pi}{4} [2\pi]$$

Donc l'angle de S est  $\frac{\pi}{4}$ .

2. a)  $B' = f(B)$  équivaut à  $OB' = \frac{1}{2}OB$  et  $\left( \begin{array}{c} \vec{OB} \\ \vec{OB}' \end{array} \right) \equiv \frac{\pi}{4} [2\pi]$

$$\begin{aligned} OB' = \frac{1}{2}OB = \frac{1}{2}OA = OA' \text{ et } \left( \begin{array}{c} \vec{OA}' \\ \vec{OB}' \end{array} \right) &\equiv \left( \begin{array}{c} \vec{OA}' \\ \vec{OA} \end{array} \right) + \left( \begin{array}{c} \vec{OA} \\ \vec{OB} \end{array} \right) + \left( \begin{array}{c} \vec{OB} \\ \vec{OB}' \end{array} \right) [2\pi] \\ &\equiv -\frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{4} [2\pi] \\ &\equiv \frac{\pi}{2} [2\pi] \end{aligned}$$

Donc le triangle  $OA'B'$  est isocèle et rectangle en O.

b) On a :  $OB' = OA'$  et  $\left( \begin{array}{c} \vec{OA}' \\ \vec{OB} \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{c} \vec{OB} \\ \vec{OB}' \end{array} \right) [2\pi]$  donc  $B'$  est le symétrique de  $A'$  par rapport à (OB).

c) H appartient à [AB] donc  $f(H)$  appartient  $f([AB]) = [A'B']$ .

H est le projeté orthogonal de O sur (AB) donc  $H'$  est le projeté orthogonal de O sur  $(A'B')$ . Comme  $OA'B'$  est un triangle isocèle et rectangle en O alors  $H'$  est le milieu de  $[A'B']$ . Il en résulte :  $f(H) = H'$ .

3. a) On a : I milieu de  $[A'B]$  et J milieu de  $[AA']$  donc  $JI = \frac{1}{2}AB = AH = OH$  car OAH est un triangle isocèle et rectangle en H.

D'où il existe un unique déplacement R qui envoie J en O et I en H.

b) On a :  $\left( \begin{array}{c} \vec{JI}, \vec{OH} \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{c} \vec{AH}, \vec{OH} \end{array} \right) [2\pi] \Leftrightarrow \left( \begin{array}{c} \vec{JI}, \vec{OH} \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{c} \vec{HA}, \vec{HO} \end{array} \right) [2\pi] \Leftrightarrow \left( \begin{array}{c} \vec{JI}, \vec{OH} \end{array} \right) \equiv -\frac{\pi}{2} [2\pi]$

Donc R est une rotation d'angle  $-\frac{\pi}{2}$ .

c) On a K milieu de  $[AB']$  et J milieu de  $[AA']$  donc  $\overline{JK} = \frac{1}{2} \overline{A'B'} = \overline{A'H'} = \overline{OH'}$

et  $\left( \begin{array}{c} \vec{JK}, \vec{OH'} \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{c} \vec{A'H'}, \vec{OH'} \end{array} \right) [2\pi] \Leftrightarrow \left( \begin{array}{c} \vec{JK}, \vec{OH'} \end{array} \right) \equiv \left( \begin{array}{c} \vec{H'A'}, \vec{H'O} \end{array} \right) [2\pi] \Leftrightarrow \left( \begin{array}{c} \vec{JK}, \vec{OH'} \end{array} \right) \equiv -\frac{\pi}{2} [2\pi]$ .

d) On a :  $\overline{JK} = \overline{OH'}$ ,  $\left( \begin{array}{c} \vec{JK}, \vec{OH'} \end{array} \right) \equiv -\frac{\pi}{2} [2\pi]$  et  $R(J) = O$  donc  $R(K) = H'$ .

e) On a :  $R(I) = H$  et  $R(K) = H'$  donc  $\overline{IK} = \overline{HH'}$  et  $\left( \begin{array}{c} \vec{JK}, \vec{HH'} \end{array} \right) \equiv -\frac{\pi}{2} [2\pi]$  donc  $(IK)$  et  $(HH')$  sont perpendiculaires.

4. On a : H milieu de  $[BA]$  et I milieu de  $[BA']$  donc  $\overline{HI} = \frac{1}{2} \overline{AA'}$ . Et : K milieu de  $[B'A]$  et H' milieu de  $[B'A']$

donc  $\overline{KH'} = \frac{1}{2} \overline{AA'}$ . D'où  $\overline{KH'} = \overline{HI}$  et par suite  $IHKH'$  est un parallélogramme.

Or  $\overline{IK} = \overline{HH'}$  et  $(IK)$  et  $(HH')$  sont perpendiculaires alors  $IHKH'$  est un carré.

